

高速・高精度ハンドリング&パレタイジングロボット

MK200

サイクルタイムが厳しい現場に
ハンドリングとパレタイズの効率を
最大化する高速特化モデル

高速動作

- 最高速度の向上と冷却ファンの追加により、高速かつ安定した連続動作を実現

パワフル

- 大きな手首トルクと高い許容慣性モーメントにより、重量物の搬送に最適

コンパクト

- 内臓バルンサーとスリムかつコンパクトな手首により、狭小スペースへの導入検討が可能



