

MZ04

クラス最速 軽量コンパクトロボット



特長

世界最速の動作性能

- ・クラス最速の速度性能で生産性を向上

スマートなケーブル引き回し

- ・中空手首を通したケーブル引き回しで、干渉回避ハンド配線の信頼性向上

滑らかボディ

- ・ロボット表面の凸凹を減らし、塵・埃の拭き取りが簡単

コンパクト、自由な設置条件

- ・コンパクトな据付面積(A5用紙サイズ)あらゆる設置条件に対応

豊富なアプリケーション

- ・視覚センサー、力センサー、追加軸などのオプション取り付けで、様々な用途に対応

人との作業空間の共有

- ・低出力タイプでは安全柵の設置が不要

近年、品質向上、少人化・無人化によるコスト低減、多品種少量生産への対応など、生産ラインの改善手段としてロボット化のニーズが一段と高まっています。

新たに開発したMZ04は、世界最速の動作速度と豊富なアプリケーション対応により、多様化する生産現場の要求に対応します。

ロボット本体は、高速タイプと低出力タイプをラインナップしました。高速タイプは生産性の向上に寄与し、低出力タイプは安全柵の設置が不要になりました。あらゆる条件での設置が可能で、レイアウトの自由度が増し、効率的な設備を構築できます。また、ロボットの拭き取りが必要な分野での使用を想定し、サイドカバーにはボルトレスの滑らかな樹脂を採用しており、取り外し・取り付けが簡単で、メンテナンス性に優れています。

手首部は中空構造になっており、ハンド用のケーブル・ホースを中空穴に通して引き回すことで、周辺装置との干渉を回避し、狭いエリアへの進入が可能です。

一般ハンドリング用途の標準仕様のほか、視覚センサー、力センサー、追加軸(サーボハンド)などのオプションを取り付ける事で、搬送・ピッキング、バリ取り・研磨、組立、シーリングなど、幅広いアプリケーションへの適用が可能です。

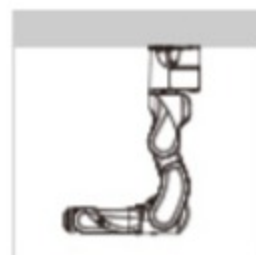
MZ04は、高い基本性能と幅広い適用性という特長を活かして、製造現場の自動化・効率化を推進し、世界のものづくりの発展に貢献します。

シリーズ構成(基本仕様)

	高速仕様	低出力仕様*
標準アームタイプ (リーチ541 mm)	MZ04-01	MZ04E-01

*低出力仕様は、全軸のアーム駆動用サーボモータの容量が80W以下のタイプです。

設置条件



- ・床置き、天吊、壁掛け、傾斜の設置条件に対応
- ・設備レイアウトが自由にできる

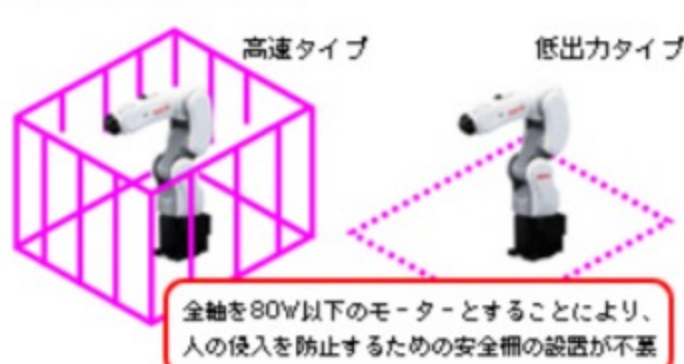
滑らかなボディ



カバー固定ボルトがなく
拭き取り性が良好



人との作業空間共有



高速タイプ

低出力タイプ

全軸を80W以下のモーターとすることにより、人の侵入を防止するための安全柵の設置が不要

※安全柵の廃止はリスクアセスメントにより危険の恐れが無くなったと評価できる場合です。(労働安全衛生法)