

LP130/180

敏捷にして柔軟、4軸パレタイジングロボット



特長

- **高速パレタイジング**
1分間で30袋の高速搬送を実現
- **自由なシステムレイアウト**
クラス最大級の荷積み高さ
大きな動作範囲を持ちながら省スペース設置が可能
- **らくらく簡単操作**
パレタイズパターンは74種類と豊富
使い易いパレタイズ専用機能つき

物流分野では、これまで単一機能の専用機を使った搬送が主流でしたが、昨今は多品種少量生産による混載ラインが増え、複雑なシステムに対応できるよう、ロボットを用いたフレキシブルでコストパフォーマンスに優れた物流システムの構築が望まれています。

NACHIは、中・重量物のパレタイズ作業に特化した高速パレタイジングロボット「LP130/180」を開発し、シリーズを拡充しました。

軽量かつ高剛性に設計されたロボット本体には最新のモータードライブを搭載し、振動抑制などの高い制御技術で高速搬送を実現しました。さらに動作範囲が広く、最大約3メートルの高さまで積荷が行なえるよう設計されています。これにより搬送効率とシステムレイアウトの自由度が高まり、様々な輸送コンテナに対応可能となりました。

また、多様なパレタイズパターンを使って、最適動作を構築できるパレタイズ専用機能を備えています。専門知識がなくても容易にパレタイジング作業の自動化をすすめることができ、作業の軽減、省人化がはかれます。

「LP130/180」は、柔軟で使い易いパレタイジングシステムの構築から輸送コストの削減に大きく貢献します。

おもな仕様

項目		仕様	
ロボット型式		LP130	LP180
可搬質量 [kg]		130	180
最大積荷高さ [mm]		2767	
最大動作範囲 [mm]		3210	
最大速度 [°/s]	J1	130	115
	J2	115	100
	J3	115	105
	J4	400	360
J4軸許容最大慣性 モーメント [kgm ²]		50	69
位置繰り返し 精度 [mm]		±0.3	±0.4

適用事例



コンベアからパレットへと箱物を効率よく積み上げる